# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

61-047635

(43)Date of publication of application: 08.03.1986

(51)Int.CI.

H01L 21/30

(21)Application number: 59-168754

(71)Applicant: NIPPON JIDO SEIGYO KK

(22)Date of filing:

14.08.1984

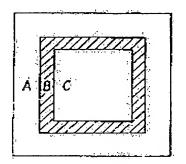
(72)Inventor: UCHIYAMA YASUSHI

AWAMURA DAIKICHI YONEZAWA MAKOTO

# (54) PATTERN INSPECTION METHOD USING PATTERN DEFECT INSPECTION APPARATUS (57) Abstract:

PURPOSE: To reduce amount of reticle tape to be used and the generating time and improve efficiency of data conversion by employing a hybrid system for exchanging the data comparison mode and pattern comparison mode.

CONSTITUTION: In the I, J blocks in the random pattern A, pattern defect inspection is carried out by the data comparison mode where the reference information read from the teticle tape is compared with the scanning information obtained by actually scanning a pattern of the pattern to be inspected. Even in the imperfect repetition pattern of B, the defect inspection is also carried out in the data comparison mode where the reference information is compared with scanning information. Meanwhile, when inspection of imperfect repetition pattern B is completed and inspection for perfect repetion pattern indicated by C starts, defect of pattern is judged in the pattern comparison mode where the first scanning information obtained by two



unidimensional image sensor provided with a specified interval corresponding to the pitch of repetition pattern to the one sight enlarged by an objective lens and the second scanning information are compared.

**LEGAL STATUS** 

[Date of request for examination]

## 匈日本国特許庁(LP)

①特許出願公開

#### 昭61-47635 ⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

@Int\_Cl.4

識別記号

庁内整理番号

母公開 昭和61年(1986)3月8日

H 01 L 21/30

Z - 6603 - 5F

審査請求 未請求 発明の数 1 (全7頁)

パターンの欠陥検査装置に用いるパターンの判定方法 公発明の名称

> ②特 願 昭59-168754 願 昭59(1984)8月14日 29出

Ш 砂発 明 者

康

村 大 吉 横浜揺港北区太尾町946-1 大倉山ハイム1-1007 川崎市高津区有馬5丁目10-8

@発 明 者 の発 明 者 澤

横浜市港北区太尾町75番地

良 日本自動制御株式会社 の出 願 人

横浜市港北区網島東4-10-4

外1名 砂代 理 人 弁理士 杉村 暁秀

- パターンの欠陥検査装置に用 いるパターンの判定方法
- 2. 特許請求の範囲
  - 1. 被検体のパターンの同じパターンが繰り返 し出現しないデータ比較モードにおいては、 前記被検体のパターンに対応した基準情報を 帯積した記録媒体から読み出した基準情報と、 前記被検体のバターンを実際に走査して得た 走査情報とを比較して被検体のパターンの欠 陥を検出し、同じパターンが繰り返し出現す るパターン比較モードにおいては、繰り返し パターンのピッチに対応する所定の位置にお ける第1の走査情報と第2の走査情報とを比 較してパターンの欠陥を検出することを特徴 とするパターンの欠陥検査方法。
  - 2. 前記被検体のパターンを一次元イメージセ ンサで走査して走査情報を得ることを特徴と する特許請求の範囲第1項記載のバターンの 欠陷検査方法。

- 3. 前記基準情報を記録した記録媒体に繰り返 しパターンの領域を予め指定して、その領域 では前記第1および第2の走査情報を比較し て、パターンの欠陥を検出するパターン比較 モードとすることを特徴とする特許請求の範 囲第1項または第2項記載のパターンの欠陥 検査方法。
- 3. 発明の詳細な説明

(産業上の利用分野)

本発明はパターンの欠陥検査装置、特に半導体 集積回路の製造に使用するレチクルパターンの欠 陥検査装置に用いるバターンの判定方法に関する ものである。

(従来の技術)

従来、シリコンウェハー上にパターンを形成さ せるために使用するレチクルパターンの欠陥を検 査するために、本願人は特開昭58-46636 号公報において、マスク原版を作成するときに使 用するPG (Pattern Generation)テープに 記憶された情報と、このテープに基づいて製作さ

れた実際のパターンとを比較することによって信頼度の高い欠陥検査をすることができる装置を開発している。

上述した装置においては、パターンはPGテー プから各単位走査領域 ( 1 mm× 1 mm) 毎のパター ンに分割され、その単位走査領域毎にレチクルテ ープ中に矩形要素の集合として記憶されている。 すなわち単位走査領域は、第2図に示すように、 そのアドレスー、Jによって定義される!、Jプ ロック毎にレチクルテープに記憶されている。レ チクルテープは第3図に示すフォーマットで記憶 されている。第3回において、テープのBOTマ - クの後、最初のTMまでを1024パイト、42ファ イル分のコメントプロックとし、後に続くデータ についてのコメントを記録する。1枚のレチクル マスクに対するデータを1ファイルとし、この1 ファイルは複数の1、Jプロックよりなる。1、 Jプロックの最初と最後には、第4図(A). (B) に各々示す内容の10パイトからなるスター

トマークとエンドマークを貫き、10パイトよりな

る矩形パターンのデータを必要な数だけ記憶する。 (発明が解決しようとする問題点)

そのため上述した装置においては、名I. Jアロック中の矩形データが多くなると、それに対応してテープの最も多く必要となる。最近のLSI用レチクルパターン、特にメモリLSI用レチクルパターンを作るのに必要な矩形データはそのほとんどが繰り返しパターンではあるがその数は数千万にもおよび、その全部をレチクルテープないないではテープの必要のがあった。

本発明の目的は上述した不具合を解消し、レチクルテープの使用量および作成時間を大幅に減少できるパターンの欠陥検査方法を提供しようとするものである。

(問題点を解決するための手段)

本発明のパターンの欠陥検査方法は、特にメモリ用レチクルパターンはそのほとんどが繰り返し

(作用)

以下本発明を詳細に説明する。第5図は本発明の一対象となるメモリLSI用レチクルパターンの概略を示す線図である。第5図に示したメモリLSI用レチクルパターンは全体を表わしており、実際の比較は1mm×1mmの第2図に示したように分割されたⅠ、Jプロック毎に行なう。第5図中Aはランダムパターンの範囲、Bは不完全繰り返

しバターンの範囲、Cは完全繰り返しバターンの 範囲を示している。ここで不完全繰り返しバター ンとは、I、Jプロック中ランダムバターンと完 全繰り返しバターンの境界が存在するプロックの ことを意味している。

## 特別昭61-47635(3)

モードにより、バターンの欠陥を判定する。この とき不完全繰り返しパターンBと完全繰り返しパ ターンCの境界の検査をより厳密にするため、完 全線り返しパターンのうち境界に関接する!、J プロックに対してはデータ比較モードを探ること もできる。メモリLSI用のレチクルパターンの 繰り返しピッチは数 100μ ■ 程度以下であり、対 物レンズで拡大された1視野内に2個のイメージ センサを配置することは十分可能である。また、 2つのイメージセンサは繰り返しパターンのピッ チと同じ間隔で設けてあるので、2個のイメージ センサからの第1および第2の走査情報はパター ンに欠陥がなければ同じものとなる。そのため、 これらピデオ信号として供給される第1および第 2 の走査情報の差をとればパターンの欠陥を検出 することができる。

する例を示している。イメージセンサ1とイメー ジセンサでが繰り返しパターンのピッチに対応す る所定の恩隔で設けられている。このとき、ステ - ジによる走査を図中矢印で示すように左切へ移 動すると仮定すると、ランダムパターンおよび不 完全級り返しパターン中では、イメージセンサ1 で走査した情報と対応するレチクルテープより読 み出した情報とを比較するデータ比較モードで欠 陥検査を実行する。次にイメージセンサ1が不完 全線り返しパターンと完全繰り返しパターンの境 界まで移動すると、次の検査からはレチクルテー **プから読み出したデータは使用せず、イメージセ** ンサ1および2で走査した第1の走査情報と第2 の走査情報を比較するパターン比較モードで欠陥 の検査を行なう。上述した操作を第7図に模式的 に示す。図中、イメージセンサで思い部分は、デ - タを読み出しているイメージセンサを示してい

ランダムパターンと完全繰り返しパターンの判 断は、第2図に示したレチクルテープによって行

さらに他の例として、第8図(B)に示すように完全繰り返しパターンに対応する I. Jプロックのデータを Oにして、不完全繰り返しパターンと完全繰り返しパターンを判断することもできる。また、予め完全繰り返しパターンの位置がわかっ

ている場合は、その位置を予め勧抑ユニット中に 記憶して、制抑ユニットにより不完全繰り返しパ ターンと完全繰り返しパターンに対する走査を切 換えることもできる。

(実施例)

第1図は本発明のパターンの判定方法を実施するパターンの欠陥検査装置の全体の構成を示すプロック図である。全体の構成は大きく分類してステージュニット10、ビデオ信号変換ユニット30、 初即ユニット40の3つのユニットから成っている。 以下上述した順に各部の動作を簡単に説明する。 まずステージュニット10においては、被検体18

まずステージュニット 10においては、被検体 18 のパターン(例えばレチクルパターン等)に光源 11よりの光を照射し、その透過光を共通の対物 レンズを介してピットアレイよりなる第 1 および 23 - 2に入射する。これら 2 個のイメージセンサ 23 - 1。23 - 2は所定の間隔で設けられ、 制御部 40の割御によりランダムパターン・不完全繰り返しパターンに 会全繰り返しパターンに対応して上述したようにそ

### 转開昭61- 47635(4)

のうち 1 個のイメージセンサを使用してデータ比 粒モードにより欠陥を判断するか、 あるいは 2 個 のイメージセンサを使用してパターン比較モード により欠陥を判断するかを選択する構成となって いる。その選択はデータ処理部47の制御によりモ ード切換スイッチ24を切換えることによって行な い、視野内の1ケ所または2ケ所の走査データを 創御部40へ出力している。自動焦点機構14を具え た 対 物 レン ズ 17 は 透 過 光 を 例 え ば 25 倍 に 拡 大 し て 、 イメージセンサ23- 1, 23- 2のピットアレイに 投影するのに使用されている。本例で使用する自 動焦点の機構は、本願人による特公昭54-31 348号公報で提案されている機構と同一である。 走査領域の選択および走査はXテーブル15. Yテ ープル16を駆動機構13。12によって駆動すること で実行している。X、Yテーブル15、16の制御は、 それらの動きをリニアエンコーダ19、20により検 知してステージポジションコレクタ 21に 供給する ことによって行なわれる。ここで、X、Y方向の ずれが検知され、そのずれより得られる補正信号

が駆動機構13、12に供給されて補正が行なわれる。また、この補正だけでは特度の面で問題があるとめ、特にX方向に対しては、ステージポジションコレクタ21からのX方向のずれ母に対する補正信号をイメージセンサドライバ22に供給してイメージセンサ23 - 1、23 - 2中のピットアレイに入射する光のうち、左端。右端の余りの12圏のピットを使用して、誤差に対してずらして1000点での走変データをそれぞれ得るようにする。

次に第1図中のゲーデオ変換ユニット30についいて 説明する。このビデオ変換ユニット30は、ランダムパターンおよび不完全繰り返しパターンの でデータ比較を行なうとき、比較データを作成の されたPGテーブは、本システムのフォーマット を持つ検査用レチクルテープ31に変換された を持つ検査用レチクルテープ31に変換された でデータは、テープユニット32に装切された後 プ31は、テープユニット32に装切された プコニット40中のCPUの制御により磁気テープ制 御節36を介してステージ節10で検査されている

チクルマスク18に対応する場所をレチクルテープ 31から読み出し、2つ設けてある。この磁気テープ 51よりの一方へ配信する。この磁気テープ 31よりの開ける 35 によりの原体 20 は 20 は 35 によりの関係 20 は 35 によりの関係 20 は 35 によりでは 36 の 別 個 像 20 は 20 は 37 に 記憶されたデータは、 破気テープ 割 40 の 23 - 1で 走査された 部分に 対 が 23 - 1で 走査された 部分に 対 例 45 に 出 放 器 45 に 出 力 される。

上述のようにして作成されたステージュニット
10, ビデオ変換ユニット 30からの両出力は、検査
パターンに対応して制御ユニット 40に供給される。
制御ユニット 40において、ランダムパターンおよ
び不完全繰り返しパターンについてデータ比較モードを実施する場合は、制御ユニット 40の制御の
もとにビデオ信号変換ユニット 30の出力と第1の

CPU、表示部から構成され、処理されたデータはプリンタ48より出力される。さらに、モニタ41~44によって各画像を映出し、その処理を確認できる。

本発明は上述した実施例にのみ限定されるものではなく、幾多の変形、変更を加えることができる。例えば、上述した実施例では第6図に示したように繰り返しパターンのピッチに対応した幅を

特開昭61-47635(6)

おいて2個のイメージセンサ1.2を機に並べて 配置したが、イメージセンサ2を隣接する1.J プロックのイメージセンサ1と対応する位置に配 置することもできる。この場合、第6図において 垂直方向に2個のイメージセンサを配置すると、 電子ピームによりバターンを作成するとき、電子 ピームの走査の境界位置として第6図中横一直稳 に現われる欠陥も有効に検出できる。また、上述 した実施例では所定の間隔をあけて設けた2個の イメージセンサにより比較すべき2つの走査情報 を得ていたが、イメージセンサを1個としその走 査情報を電気的に所定の時間だけ遅延させて、も う1つの走査情報を得て比較すべき2つの走査情 報を得ることもできる。さらに、2個のイメージ センサの間隔を自由に可変できるよう構成するこ ともできる。さらにまた、上述した実施例では不 完全級り返しパターンと完全繰り返しパターンの. 境界でデータ比較モードからパターン比較モード に切換えていたが、より正確な検査を望む場合に は境界近傍での比較回数を全領域で同一とするた

めに境界に存在する最初の完全線り返しパターンを持つ I 、 Jプロックに対してデータ比較により 欠陥の検査をすることもできる。

#### (発明の効果)

以上詳細に説明したところから明らかなように、 本発明のパダーンの判定方法によれば、特に限り 返しパターンが多く存在するメモリ用しSIのパ ターンの場合レチクルテープの使用量および作成 時間を大幅に減少することができるとともに、デ ータ変換の能率も上がる。また、データ比較モー ドとバターン比較モードとを切換えるハイブリッ ド方式としているので、パターン比較モードだけ では検出できない「ショットのつき合わせによる 突起」や「1つ1つのショットがやせたために起 こるパターン切れ」などの繰り返し欠陥も有効に 検出することができる。さらにパターン比較モー ドにおいて、同一視野内のパターンを比較する锡 合は、比較対象がごく近くに存在するので、ステ - ジの走行ムラ、振動の影響を受けにくく、広い 視野でも高感度の欠陥検査が期待でき、能率的な

検査ができる。

4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明のパターンの判定方法を実施するパターンの欠陥検査装置の全体の構成を示すプロック図、

第2図は被検体上の単位走査領域であるI.J プロックを示す線図、

第3 図はレチクルテープのフォーマットを示す 線図、

第4図(A). (B)はI, Jプロック中のス タートマークとエンドマークを示す線図、

第5図はメモリLSI用レチクルパターンの全体を示す線図、

第6図は繰り返しパターンの存在する I. Jパターンを示す線図、

第7図はランダムパターンと繰り返しパターン の境界における判定操作を示す線図、

第8図(A)、(B)は各々不完全線り返しパターンと完全線り返しパターンを判断するための レチクルテープの記憶方法を示す図である。 10… ステージュニット

30…ピデオ変換ユニット

1, 2;23-1,23-2…第1.第2イメージセンサ

24… モード切換スイッチ

45. 49…比较器。

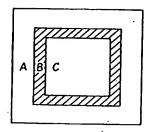
特許出願人 日本自動制御株式会社 代理人弁理士 杉 村 暁 秀 電影

第 1 図 30 10 23-1 22 45 46. ビデオ信号 ET 增幅 比較器 出力制御部 比較器 ビデオメモリ ビデオメモリ 47~ 38 フォーカス 37 磁気テフ ピテオ信号 駆動機構 デ-9処理部 支换部 納抑部 駆動機構 -20 <sup>7</sup>35 16 <sup>(</sup>36 12 成気テープ メモリ 磁気テラ。 48 メモリ 34 プリンター 33 テフュニット 32

第 3 図 第2図 - X (i,j) (i,j) =(0,0) =(1,0)(i,j) = (n,0) 17711 (i,j)(i, j)(i,j)=(1,1) =(0,1) 第 4 図 (i,j)=(0,2) (B)  $(\mathbf{A})$ エンドマーク (10ペイト) スタート マーク (10ベイト) × '40' × '00' × '80' × '00' × '0000' アドレス え × '0000' アドレス × '0000' 矩形数 × '0000'

# 特闘昭61- 47635(ア)

# 第 5 図

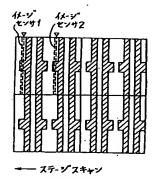


第6図



第 8 図

第7図



( <b>A</b> )		I <sub>N-1</sub> J <sub>M</sub> - ∓'-9	I <sub>N</sub> J <sub>M</sub>	I <sub>N+L</sub> J <sub>M</sub>	I <sub>N-1+1</sub> J <sub>M</sub> + 7"-9	
		7-9	データ	データ	7-9	

	_			 		
(R)	$I_{N-j}J_{M}$	$I_N J_M$	In+1 JM	Innl-1 Jm	In+L JM	IN+L+ JM
. 13	デ-タ	データ	0		データ	